

VL 12 (21.6.16)

MODELLIERUNG 1  
(V. KABEL, OVGU MD)

# MIP-Modell $\{1, \dots, n\}$

$$\left( \begin{array}{l} V := V(G) \\ n := |V| \end{array} \right), \quad E := E(G), \quad A := A(D(E))$$

$$\text{min } \sum_{e \in E} w_e \cdot x_e$$

$$\text{s.t. } x_{\{v,u\}} = \gamma_{(v,u)} + \gamma_{(u,v)} \quad \forall \{v,u\} \in E$$

$$(1) \quad \sum_{a \in \delta^{\text{in}}(v)} \gamma_a = 1 \quad \forall v \in V - \{1\}$$

$$(2) \quad \sum_{a \in \delta^{\text{out}}(1)} \gamma_a = 0$$

$$(*) \quad n \cdot \gamma_{vw} - (z_w - z_v) \leq n-1 \quad \forall v, w \in V - \{1\}, \\ vw \in A$$

$$\gamma_{vw} \in \{0,1\} \quad \forall vw \in A$$

$$1 \leq z_v \leq n-1 \quad \forall v \in V - \{1\}$$

## Bemerkungen zur Korrektheit des Modells

Die Bedingungen sind offenbar gültig.

Umgekehrt gilt für jede zulässige Lösung  $(x, y, z)$  wegen Lemma 11.7 und (2), dass

$$A(y) := \{a \in A : y_a = 1\}$$

acyklisch ist. Insbesondere gilt es wegen (1) in  $A(y)$  für jeden Knoten  $v \in V$  einen (gerichteten) 1- $v$ -Weg [Konstruktion: rückwärts].

Ferner gilt (wegen der Acyklicität von  $A(y)$ ):

$$(v, w) \in A(y) \Rightarrow (w, v) \notin A(y)$$

Also ist  $x \in \{0, 1\}^E$  und wir

$$E(x) := \{e \in E : x_e = 1\}$$

$$= \{(v, w) \in E : v, w \in A(y) \text{ oder } w, v \in A(y)\}$$

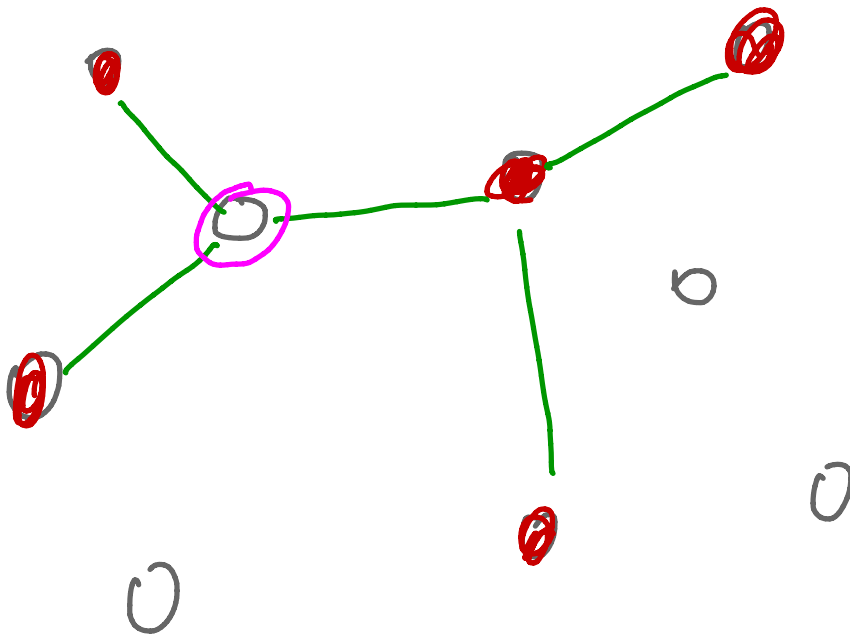
ist  $(V, E(x))$  zusammenhängend. Wegen (1) und (2)

und der Acyklicität von  $A(y)$  ist

$E(x)$  auch hamiltonisch, also ein Spannbau.

[53]

Terminals  $S$



$G =$  vollständiger Graph

$w \in \mathbb{Q}^{E(G)}$ : (gewählte) Euklidische Distanz

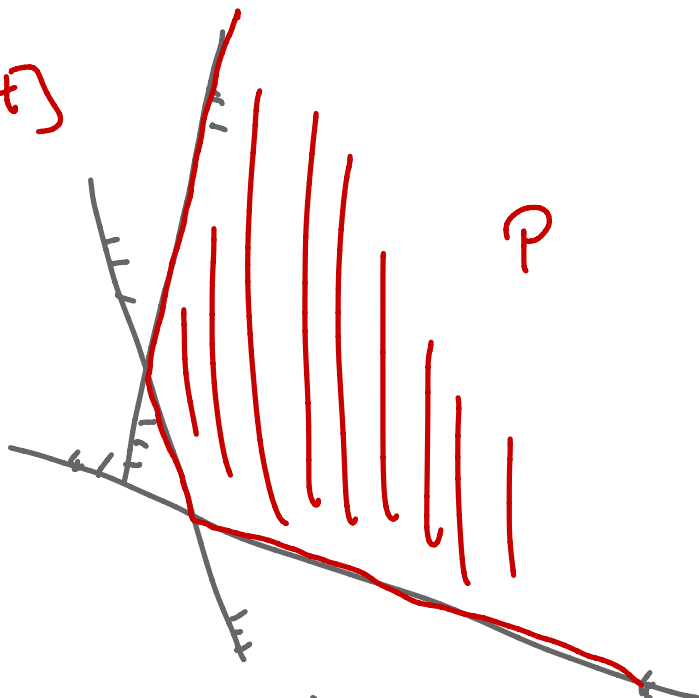
Modellierungsmöglichkeit

Die positiven  $w_e > 0$  ( $e \in E(G)$ ) sind die optimalen Steuer-Parameter genau die optimalen ausfall sicheren Netzwerke mit Ausfallsicherheitsanforderungen:

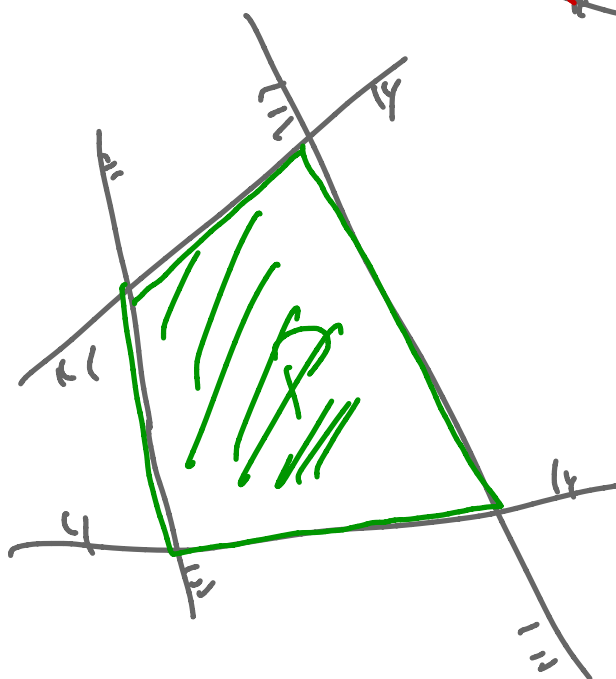
$$\alpha_{s,t} = 0$$

$$\forall s, t \in S$$

[54]

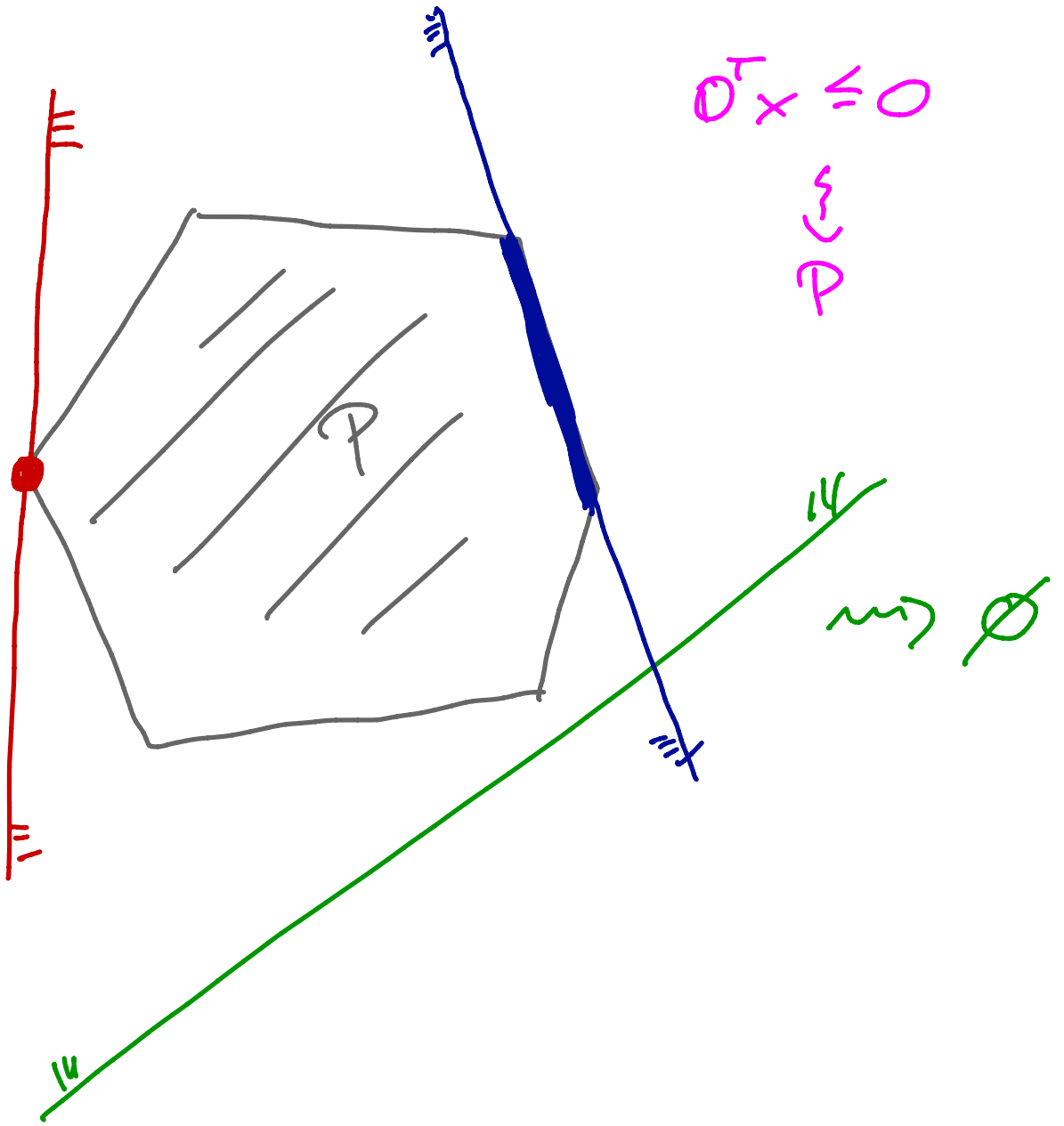


P (unbeschrieben)

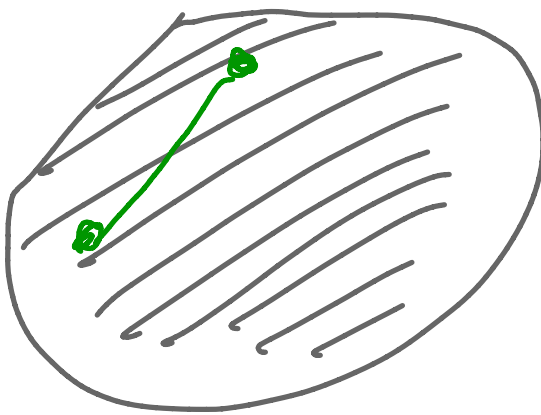


P Polytop

[55]



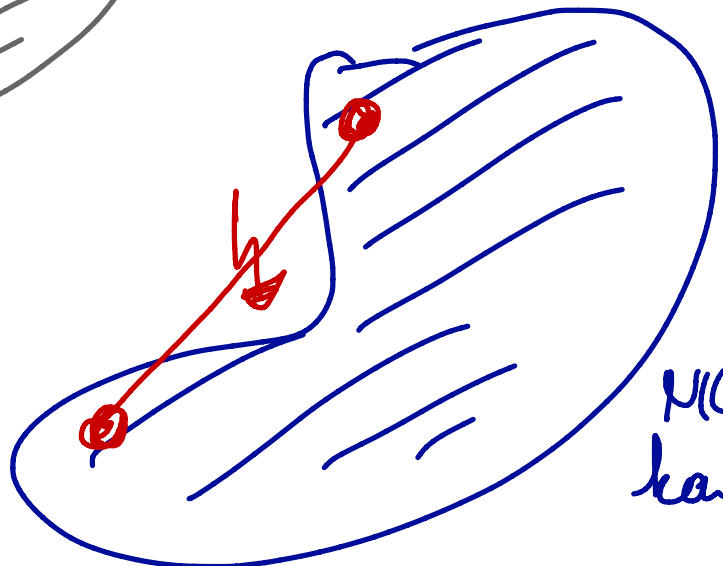
[56]



konvex



NICHT konvex



NICHT konvex

[56]

Erfüllen  $x^1$  und  $x^2$   $Ax \leq b$ ,  
so gilt für alle

$$\bar{x} = \lambda_1 x^1 + \lambda_2 x^2 \quad (\lambda_1 + \lambda_2 = 1, \lambda_1, \lambda_2 \geq 0)$$

$$A\bar{x} = \lambda_1 Ax^1 + \lambda_2 Ax^2 \leq \lambda_1 \cdot b + \lambda_2 \cdot b \quad \Leftrightarrow \quad b$$

